

LÝ LỊCH KHOA HỌC

(Thông tin trong 5 năm gần nhất)

I. THÔNG TIN CHUNG

1. **Họ và tên:** **Đình Viết Tuấn**

2. **Ngày sinh:** 14/07/1972

3. **Nam/nữ:** Nam

4. **Nơi đang công tác:**

Trường/viên: Trường Đại học Đà Lạt

Phòng/Khoa: Khoa Công nghệ Thông tin

Bộ môn: Kỹ thuật phần mềm

Phòng thí nghiệm: Computer Science Research Laboratory (CS-Lab)

Chức vụ:

5. **Học vị: Tiến sĩ** **năm đạt: 2012**

6. **Học hàm:** **năm phong:**

7. **Liên lạc:**

<i>TT</i>		<i>Cơ quan</i>	<i>Cá nhân</i>
1	Địa chỉ	1 Phù Đổng Thiên Vương, TP. Đà Lạt	64/7 Nguyễn Thị Nghĩa, Phường 2, TP. Đà Lạt
2	Điện thoại/ fax	02633552540	0918814882
3	Email	tuandv@dlu.edu.vn	

8. **Trình độ ngoại ngữ:**

<i>TT</i>	<i>Tên ngoại ngữ</i>	<i>Nghe</i>			<i>Nói</i>			<i>Viết</i>			<i>Đọc hiểu tài liệu</i>		
		<i>Tốt</i>	<i>Khá</i>	<i>TB</i>	<i>Tốt</i>	<i>Khá</i>	<i>TB</i>	<i>Tốt</i>	<i>Khá</i>	<i>TB</i>	<i>Tốt</i>	<i>Khá</i>	<i>TB</i>
1	Tiếng Anh	x			x			x			x		
2	Tiếng Hàn			x			x						

9. **Thời gian công tác:**

Thời gian	Nơi công tác	Công việc đảm nhiệm
- Từ 06/1996 đến 03/1997.	Đài 108, Công ty Điện thoại thành phố Hồ Chí Minh	Chuyên viên
- Từ 04/1997 đến 06/2002.	Phòng Quản lý đào tạo, Trung Tâm ĐTBĐ Tại Chức tỉnh Lâm Đồng	Chuyên viên
- Từ 07/2002 đến 06/2009.	Phòng Quản lý đào tạo, Trung Tâm ĐTBĐ Tại Chức tỉnh Lâm Đồng	Phó trưởng phòng
- Từ 07/2009 đến 01/2013.	Phòng Ngoại ngữ - Tin học, Trung Tâm ĐTBĐ Tại Chức tỉnh Lâm Đồng	Q. Trưởng phòng
- Từ 02/2013 đến 04/2014.	Trung Tâm ĐTBĐ Tại Chức tỉnh Lâm Đồng	Phó giám đốc phụ trách đào tạo
- Từ 05/2014	Khoa Công nghệ thông tin, Trường Đại học Đà Lạt	Giảng viên

đến nay.		
----------	--	--

10. Quá trình đào tạo:

<i>Bậc đào tạo</i>	<i>Thời gian</i>	<i>Nơi đào tạo</i>	<i>Chuyên ngành</i>	<i>Tên khóa luận/ luận văn/ luận án tốt nghiệp</i>
Đại học	1991-1996	Trường Đại Học Mở thành phố Hồ Chí Minh	Tin học	Nhận biết ảnh WMF
Đại học	1992-1996	Trường Đại học Ngoại Ngữ Hà Nội	Tiếng Anh	
Đại học	2012-2015	Học viện Báo chí và Tuyên truyền	Kinh tế chính trị	
Thạc sỹ	2004-2007	Đại học Đà Nẵng	Khoa học máy tính	Determination and Evaluation of Basis Parameters of Vowels for K'HO Ethnic Language
Tiến sỹ	2010-2012	Đại học quốc gia Pukyong, Busan, Hàn Quốc	Chương trình liên ngành Công nghệ Cơ điện tử	Control of a 2-DOF omnidirectional mobile inverted pendulum

11. Các lĩnh vực chuyên môn và hướng nghiên cứu

11.1 Lĩnh vực chuyên môn:

- **Lĩnh vực: Công nghệ thông tin**
- **Chuyên ngành: Khoa học máy tính, Kỹ thuật thông tin, Kỹ thuật điều khiển và giám sát thiết bị**
- **Chuyên môn: Xử lý ngôn ngữ tự nhiên, Thị giác máy tính, Học máy**

11.2 Hướng nghiên cứu:

1. Xử lý ngôn ngữ tự nhiên (Natural Language Processing)
2. Thị giác máy tính (Computer Vision)
3. Học máy (Machine Learning)

II. NGHIÊN CỨU VÀ GIẢNG DẠY

1. Đề tài/dự án

<i>TT</i>	<i>Tên đề tài/dự án</i>	<i>Mã số & cấp quản lý</i>	<i>Thời gian thực hiện</i>	<i>Kinh phí (triệu đồng)</i>	<i>Chủ nhiệm /Tham gia</i>	<i>Ngày nghiệm thu</i>	<i>Kết quả</i>
1	Phân Tích Ngữ Âm và Đề Nghị Giải Pháp Nhận Dạng Tiếng Dân Tộc K'Ho	Đề tài cấp trường Đại học Bách khoa Tp.HC M	01/2008 - 12/2008	12	Đồng chủ nhiệm	12/2008	Tốt

2	Control of inpipe inspection robot for inspecting variable pipe line	Đề tài cấp trường Đại học quốc gia Pukyong, Hàn Quốc	06/2010 - 05/2011	12	Nghiên cứu viên	05/2011	Tốt
	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform	Đề tài cấp ngành tại Hàn Quốc	05/2010 - 04/2012	24	Chủ nhiệm	04/2012	Tốt
3	Nghiên Cứu Phương Pháp Dịch Tự Động VIỆT - K'HO	Đề tài cấp trường Đại học Đà Lạt	01/2017 - 12/2017	12	Chủ nhiệm	12/2017	Tốt

2. Hướng dẫn sinh viên, học viên cao học, nghiên cứu sinh

<i>TT</i>	<i>Tên SV, HVCH, NCS</i>	<i>Tên luận án</i>	<i>Năm tốt nghiệp</i>	<i>Bậc đào tạo</i>	<i>Sản phẩm của đề tài/dự án (chỉ ghi mã số)</i>
1	Võ Thị Hường	Xây dựng ứng dụng từ điển tiếng K'Ho – Việt	2014	Đại học	
2	Lê Văn Nam	Thiết kế website từ điển tiếng K'Ho – Việt	2014	Đại học	
3	Đậu Trọng Hải	Xây dựng phần mềm quản lý cán bộ công chức – nhân sự tiền lương	2014	Đại học	
4	Nguyễn Văn Thành	Xây dựng phần mềm quản lý thi đua - khen thưởng	2014	Đại học	
5	Nguyễn Minh Tuấn	Xây dựng ứng dụng dịch văn bản Việt-K'Ho cho bản tin dự báo thời tiết	2015	Đại học	
6	Nguyễn Hải Trình Nguyễn Văn Dự	Tìm hiểu bộ gõ và font chữ Unicode	2015	Đại học	
7	Lê Hữu Tường	Tiền xử lý ảnh	2016	Đại học	
8	Lê Văn Phương Nguyễn Công Anh Phú	Xây dựng ứng dụng dịch văn bản Việt-K'Ho bằng phương pháp thống kê	2017	Đại học	
9	Đình Tiến Giới Trần Thị Hoàng Khuyên	Xây dựng Website giới thiệu về Công ty TNHH SX-DV-TM Tân Phú Nông	2017	Đại học	
10	K' Jơ Nong Sang Khánh Vinh Nguyễn Bá Quốc Anh Quân	Xây dựng ứng dụng học tiếng K'Ho	2017	Đại học	

III. CÁC CÔNG TRÌNH ĐÃ CÔNG BỐ

1. Sách

1.1 Sách xuất bản Quốc tế

TT	Tên sách	Sản phẩm của đề tài/ dự án (chỉ ghi mã số)	Nhà xuất bản	Năm xuất bản	Tác giả/ đồng tác giả	Bút danh
1						

1.2. Sách xuất bản trong nước

TT	Tên sách	Sản phẩm của đề tài/ dự án (chỉ ghi mã số)	Nhà xuất bản	Năm xuất bản	Tác giả/ đồng tác giả	Bút danh
1						

2. Các bài báo

2.1. Đăng trên tạp chí Quốc tế

TT	Tên công trình	Năm công bố	Tên tạp chí	Số hiệu ISSN (ghi rõ thuộc ISI hay không)
1	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform for Trajectory Tracking Using an Integral Sliding Mode Controller	2010	International Journal of Control, Automation, and Systems, Vol. 8, No. 6	1598-6446 (ISI)
2	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform for Path Following Using Backstepping Technique	2011	Journal of Ocean Engineering and Technology, Vol. 25, No. 5	1225-0767 (ISI)
3	Tracking Control of Omnidirectional Mobile Platform with Disturbance Using Differential Sliding Mode Controller	2012	International Journal of Precision Engineering and Manufacturing, Vol. 13, No. 1	2234-7593 (ISI)
4	Path Following of an Omnidirectional Mobile Platform Using Adaptive Backstepping Technique	2012	International Journal of Engineering and Industries, Vol. 3, No. 1	2093-5765 (ISI)
5	Tracking Control of a Three-wheeled Omnidirectional Mobile Manipulator System with Disturbance and Friction	2012	Journal of Mechanical Science and technology. Vol. 26, No. 7	1738-494X (ISI)
6	Adaptive Control of a 2-DOF Inverted Pendulum Using an OMP	2012	International Journal of Engineering and Industries, Vol. 3, No. 1	2093-5765 (ISI)
7	Control of a 2-DOF omnidirectional mobile inverted pendulum	2012	The Journal of Mechanical Science and Technology, Vol. 26, No. 9	1738-494X (ISI)
8	Servo Controller Design for Speed Control of BLDC Motors Using Polynomial Differential Operator Method	2016	Springer International Publishing, Vol. 371, AETA 2015: Recent Advances in Electrical Engineering and Related Sciences	ISBN 978-3-319-27247-4
9	Study on Determining the Number of Fin-Rays of a Gymnotiform Undulating Fin Robot	2018	Springer International Publishing, Vol. 645, AETA 2017: Recent	ISBN 978-3-319-

			Advances in Electrical Engineering and Related Sciences	69814-4_72
--	--	--	---	------------

2.2. Đăng trên tạp chí trong nước

TT	Tên công trình	Năm công bố	Tên tạp chí	Số hiệu ISSN (ghi rõ thuộc ISI hay không)
9	Machine Translation from Vietnamese to K'Ho Using EBMT Approach	2016	Tạp chí Khoa học Trường Đại học Đà Lạt	0866-787X

2.3. Đăng trên kỷ yếu Hội nghị Trong nước và Quốc tế

TT	Tên công trình	Năm công bố	Tên tạp chí
1	Determination and Evaluation of Basis Parameters of Vowels for K'HO Ethnic Language	2007	Proceeding of the 2 nd Asia Pacific International Conference on Information Science and Technology
2	A Phonetic Analysis of K'HO Language, The Basis for Proposing the Solution to Recognize the K'HO Language	2009	Proceeding of the 2009 International Forum on Strategic Technology
3	A Control Method for Path Following of Automated Guide Vehicle	2010	Proceeding of IEEE the 7th International Conference on Ubiquitous Robots and Ambient Intelligence
4	Control of Automated Guide Vehicle for Path Following Using Camera Sensor	2010	Proceeding of the 2010 International Technical Conference on Advanced Engineering
5	Optimal Controller Design for Mobile Inverted Pendulum	2011	Proceeding of the 1 st International Symposium on Automotive & Convergence Engineering
6	Path Tracking Control of Automated Guided Vehicle Using Camera Sensor	2011	Proceeding of the 1 st International Symposium on Automotive & Convergence Engineering
7	Control of Inpipe Inspection Robot for Inspecting Variable Pipe Line	2011	Proceeding of the 1 st International Symposium on Automotive & Convergence Engineering
8	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform for Path Following Using Backstepping Technique	2011	Proceeding of the 1 st International Symposium on Automotive & Convergence Engineering
9	Stabilization of a 2-DOF Inverted Pendulum Using an OMP	2011	Proceeding of the 2011 International Symposium on Mechatronics and Robotics
10	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform for Path Following Using Adaptive Backstepping Technique	2011	Proceeding of the 2011 International Symposium on Mechatronics and Robotics
11	Altitude and Attitude Control of a Three Rotor Helicopter Using Backstepping Control	2011	Proceeding of the 2011 International Symposium on Advanced Engineering
12	Control of a 2-DOF Omnidirectional Mobile Inverted Pendulum	2011	Proceeding of the 2011 International Symposium on

			Advanced Engineering
13	Stabilization of a 2-DOF Inverted Pendulum Using an OMP	2011	IEEE proceeding of the 2 nd International Conference on Engineering and Industries
14	Motion Control of an Omnidirectional Mobile Platform for Path Following Using Adaptive Backstepping Technique	2011	IEEE proceeding of the 2 nd International Conference on Engineering and Industries
15	Sliding-mode Observer Design for Sensorless Vector Control of AC Induction Motor	2013	Proceedings of the 2013 International Symposium on Mechatronics and Robotics
16	Machine Translation from Vietnamese to K'Ho Using EBMT Approach	2015	Kỷ yếu Hội thảo Công nghệ thông tin, Trường Đại học Đà Lạt
17	An Application of K'Ho - Vietnamese Dictionary Using the Hash Table Method	2017	Kỷ yếu Hội thảo Khoa học Trường Đại học Đà Lạt
18	Study on Determining the Number of Fin-Rays of a Gymnotiform Undulating Fin Robot	2017	Proceedings of the International Conference on Advanced Engineering Theory and Applications 2017 (AETA 2017)
19	Machine Translation from Vietnamese to K'Ho Using STMT Approach	2017	Kỷ yếu Hội thảo Công nghệ thông tin, Trường Đại học Đà Lạt

IV. CÁC GIẢI THƯỞNG

1. Các giải thưởng Khoa học và Công nghệ

<i>TT</i>	<i>Tên giải thưởng</i>	<i>Nội dung giải thưởng</i>	<i>Nơi cấp</i>	<i>Năm cấp</i>
1				

2. Bằng phát minh, sáng chế (patent)

<i>TT</i>	<i>Tên bằng</i>	<i>Sản phẩm của đề tài/ dự án (chỉ ghi mã số)</i>	<i>Số hiệu</i>	<i>Năm cấp</i>	<i>Nơi cấp</i>	<i>Tác giả/ đồng tác giả</i>
1						

3. Bằng giải pháp hữu ích

<i>TT</i>	<i>Tên giải pháp</i>	<i>Sản phẩm của đề tài/ dự án (chỉ ghi mã số)</i>	<i>Số hiệu</i>	<i>Năm cấp</i>	<i>Nơi cấp</i>	<i>Tác giả/ đồng tác giả</i>
1						

4. Ứng dụng thực tiễn và thương mại hoá kết quả nghiên cứu

<i>TT</i>	<i>Tên công nghệ/ giải pháp hữu ích đã chuyển giao</i>	<i>Hình thức, quy mô, địa chỉ áp dụng</i>	<i>Năm chuyển giao</i>	<i>Sản phẩm của đề tài/ dự án (chỉ ghi mã số)</i>
1				

V. THÔNG TIN KHÁC

1. Tham gia các chương trình trong và ngoài nước

<i>TT</i>	<i>Thời gian</i>	<i>Tên chương trình</i>	<i>Chức danh</i>

2. Tham gia các Hiệp hội Khoa học, Ban biên tập các tạp chí Khoa học, Ban tổ chức các Hội nghị về KH&CN

<i>TT</i>	<i>Thời gian</i>	<i>Tên Hiệp hội/ Tạp chí/ Hội nghị</i>	<i>Chức danh</i>

3. Tham gia làm việc tại Trường Đại học/ Viện/ Trung tâm nghiên cứu theo lời mời

<i>TT</i>	<i>Thời gian</i>	<i>Tên Trường Đại học/ Viện/ Trung tâm nghiên cứu</i>	<i>Nội dung tham gia</i>

Ngày 15 tháng 03 năm 2018

Người khai
(Họ tên và chữ ký)

Đình Viết Tuấn